S21 1 PN="60-220674"
?t 21/5/1

21/5/1

DIALOG(R) File 347: JAPIO

(c) 2002 JPO & JAPIO. All rts. reserv.

01742174 **Image available**
SOLID-STATE IMAGE PICKUP DEVICE

PUB. NO.: **60-220674** [JP 60220674 A] PUBLISHED: November 05, 1985 (19851105)

INVENTOR(s): MATSUMOTO KAZUYA

APPLICANT(s): OLYMPUS OPTICAL CO LTD [000037] (A Japanese Company or

Corporation), JP (Japan)

APPL. NO.: 59-077137 [JP 8477137]
FILED: April 17, 1984 (19840417)
INTL CLASS: [4] H04N-005/335; H01L-027/14

JAPIO CLASS: 44.6 (COMMUNICATION -- Television); 42.2 (ELECTRONICS --

Solid State Components)

JAPIO KEYWORD: R132 (ELECTRONIC MATERIALS -- Electrostatic Induction Type

Transistors, SIT)

JOURNAL: Section: E, Section No. 390, Vol. 10, No. 75, Pg. 54, March

25, 1986 (19860325)

ABSTRACT

PURPOSE: To easily obtain an output which is obtained by taking the differential between a photoreceptor signal and dark signal, by constituting a differential circuit by using one piece or one line of dummy picture string, picture elements at the first section of the same line as read out picture elements, etc., in the same photoreceptor device chip.

CONSTITUTION: When the horizontal scanning signal .phi.G(sub 1) of a vertical scanning circuit 66 becomes a reading-out gate voltage V(sub .phi.)G, LSIT groups 60-11-60-1n connected with a line 61-1 and a dummy transistor 68 are selected and horizontal selecting transistors 63-1-63-n are successively turned on by the signal of a horizontal scanning circuit 67, and then, signals of the LSIT groups 60-11-60-1n are successively outputted from a video line 64. When the signal .phi.G(sub 1) goes to a high-level resetting gate voltage V(sub .phi.)R, LSIT groups 60-21-60-2n connected to another line 61-2 are selected and read out. When a vertical scanning signal .phi.G(sub 2) during the reading out period, the dummy transistor 68 is reset at once. In the same way, the optical signal of the LSITs and the dark signal of the transistor 68 are read out.

⑩日本国特許庁(JP)

①特許出願公開

⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭60-220674

@Int_Cl.4

識別記号

庁内整理番号

❷公開 昭和60年(1985)11月5日

H 04 N 5/335 H 01 L 27/14 6940-5C 7525-5F

審査請求 未請求 発明の数 1 (全19頁)

⊗発明の名称 固体撮像装置

②特 顧 昭59-77137

包出 顧昭59(1984)4月17日

69発明者 松本 一 哉

東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号 オリンパス光学工業

株式会社内

⑪出 顋 人 オリンパス光学工業株

東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号

式会社

明都會

- 1. 発明の名称 固体撮像装置
- 2. 特許請求の範囲
- 1. 各画素に増幅機能を有した固体機像手段と上記各画素からの出力信号と暗状態の出力信号との差動をとる差動手段とを備え、上記固体機像手段及び差動手段を同一の受光装置チップ内に形成して、被受光チップから差動出力を得ることを特徴とする固体一機像装置。
- 2. 上記固体撮像手段は、横型静電誘導トランジスタまたは経型静電誘導トランジスタをマトリックス状に配列して構成したことを特徴とする特許請求の範囲第1項記載の固体機像装置。
- 3. 上記受光装置チップは遮光された1個の画 素を備え、該画素を用いることにより暗状態の 出力信号を得ることを特徴とする特許請求の範 囲第1項または第2項記載の固体操像装置。
- 4. 上記受光装置チップは遮光された1列の画 業群を備え、該画素群を用いることにより暗状 個の出力信号を得ることを特徴とする特許請求

- の範囲第1項または第2項記載の固体操像装置。 5. 上記操像手段はマトリックス状に配列され、 読み出そうとする画素の同行前列の画素を用い ることにより暗状態の出力信号を得ることを特 徴とする特許請求の範囲第1項または第2項記
- 6. 上記機像手段はマトリックス状に配列され、 競み出そうとする画素の同列前行の画素を用い ることにより暗状態の出力信号を得ることを特 欲とする特許請求の範囲第1項または第2項記 載の固体操像装置。
- 3. 発明の詳細な説明

戯の間体撮像装置。

〔発明の技術分野〕

本発明は横型静電誘導トランジスタ又は縦型静電誘導トランジスタを用いた固体機像装置に関するものである。

(発明の背景技術)

近時、固体操像装置として BBD, CCD 等の電荷転送素子を用いるものや、 MOS 型トランジスタを用いるものなどが広く用いられている。 しか

し、これら固体操像装置は電荷転送時に電荷の洩 れがあること、光検出態度が低いこと、集積度が 上がらないことなどの問題がある。斯様な問題を 一挙に解決するものとして、静電誘導トランジス タ(Static Induction Transistor, 以下 SIT と略称 する)を用いたものが新たに投案されている。例 えば,特開昭55-15229号公報にはマトリッ クス状に配列した SIT のソースを行導線に接続 し、ドレインを列導線に接続し、ゲートをクリア **導線に接続した固体操像装置が示されている。更** に、模型静電誘導トランジスタ(Lateral Static Induction Transistor; 以下LSITと略称する)を用 いた個体操像装置に於ける出力形式としては、各 受光函素と1つの抵抗を組合わせてソース接地又 はソースフォロワー形式で直接的に受光信号を出 力するものがある。例えば、本発明者は昭和58年 3月29日付特許願 発明の名称「固体機像素子お よび固体操像装置」に於いて、新たな固体操像装 屋を提案した。即ち、との提案による固体操像装 限は、絶縁物または高抵抗半導体基体上に形成し

た半導体層の表面に、静電誘導トランジスタのソース領域およびドレイン領域を設けると共に、 これらソース領域およびドレイン領域の少なく共一方の領域を完全に即むように光信号を審積するゲート領域を設け、一新記半導体層の表面と平行にソース・ドレイン電流が流れるように構成したことを特徴とするものである。

更に、該固体機像装置は、絶縁物または高抵抗 半導体基体上に形成した半導体層の表而に、ソース領域およびドレイン領域を設けると共に少なく とも一部分をこれらソース領域およびドレイン領域の間に形成したゲート領域を設け、半導体層の 表面と平行にソース・ドレイン電流が流れるよう に構成した静電誘導トランジスタを且える囚体操 像素子と、光信号審積時に新記ソースおよびドレイン領域を逆パイナスする手段とを具えることを 特徴とするものである。

更に、該固体操像装置は、絶縁物または高抵抗 半導体基体上に形成した半導体層の表面に、ソー ス領域およびドレイン領域を設けると共に少なく

とも一部分をこれらソース領域およびドレイン領 域の間に形成したゲート領域を設け、半導体層の 表面と平行にソース・ドレイン電流が流れるよう に構成した静電誘導トランジスタを具える固体撮 像素子を多数マトリックス状に配列したアレイと とのアレイの順次の固体操像素子を、光電荷をゲ ート領域に審権する光信号書被時間中はソースお よびドレイン領域を逆パイアスして出力信号が生 じないようにし、信号読み出し時間中はソースま たはドレイン領域を接地してゲート領域に蓄積さ れた光電荷に応じたソース・ドレイン電流をピデ オラインに流す走査手段とを具えることを特徴と するものである。以下,上記固体操像装置の概要 について説明する。第1図は,nチャネルデバイ スで構成した光電変換装置の1画素を表記した回 路記号であり、ソース接地回路を構成している。 同図に於いて、端子1はソース端子でソース電圧 Vs が印加され、端子2はドレイン端子でありド レイン電圧 Vp が印加されており、負荷抵抗 (Ri) 4と出力電圧Vourを得る出力端子5を介してド

レイン電極(D)に接続されている。更に、端子3 はゲート端子でゲート電板(G)6に接続され、該 ゲート電極6にはゲート上部から入射光でが入射 する。又、葢板端子 B には荔板電圧 Vsug が印加さ れている。第2図(A)~(D)は上記固体操像装置 の動作を説明する信号波形図を示し、同図(A)は、 ゲート端子3に印加するゲート就圧 Vc と時間と の関係, 同図(B)はドレイン端子2に印加するド レイン電圧 Vo と時間との関係、同図(C)はソー ス端子1に印加するソース電圧 Vs と時間との関 係、同図(D)は基板端子8に印加する基板電圧 Vsuaと時間との関係を夫々に示す図である。同図 (A)~(D) に於いて、読み出し動作の1周期は丁 であり、該周期Tは蓄積時間Ti. 読み出し時間T2 及びリセット時間T3に分割して示す。次に、第1 図及び第2図(A)~(D)に基づいて該周体振像装 置の読み出し動作について説明する。読み出し期 間の全期間を通じて上記ソース電圧 Vs はグラン ド電圧 Vs i に、また基板電圧 VsuB は取パイアス電 E VsuBi (VsuBi く 0)に保持されている。上紀書

植時間 Tiの期間中は、ゲート配圧 Vg は、深い逆 パイアス電位 Vcı(Vcıく0)となっており、光景 に応じてゲート直下の半導体、絶縁膜界面に光に より発生した正孔が蓄積されることとなる。なお 蓄積時間 T₁の期間中は、ドレイン電圧 Vo は、グ ランド電圧 Vp 1 となっている。次に、苔積時間 Ti の終了後、続み出し時間T2に移り,該読み出し時 間T2の時間中は、ゲート電位は、ゲート読み出し 電圧 Vg2 (Vg1 ≦ Vg2 < 0)となり,ドレイン電圧 Vpは Vp2 (Vp2 > 0)が印加され、光景に応じた 出力信号を読み出す。その後、上記読み出し期間 T2後、画素をリセットする時間T3に入り、該リ セット時間T3の期間中はゲート電圧Vc は、逆パ ィアス電圧 VG3 (VG3>0)となり光により発生し ゲート直下に書積していた正孔が掃き出される。 なお,同図でドレイン電圧Vp は. 続み出し電圧 Vp2となっているが、リセット期間中は、ドレイ ン征圧 Vp が Vpl でもかまわない。次に、第3図 は上記固体操像装置の出力例を示すものであり、 ゲート電板上部への入射光量と出力端子5の電圧

Vour とをリニアスケールの関係で示す。同図に 於いて、光量ℓが零(0)の時は、画素を構成する LSIT はオフ(OFF)状態であり、出力電圧 Vout はドレイン電圧 Vo となる。次に、光量 & が増加 するに従って LSIT はオン (ON) 状態が強くなり 出力電圧 Vour が下降して、飽和光量を越える光 量が入射すると一定の出力電圧 Vour が出力され る。上記飽和光量までの光景の領域に於いては、 出力 (═ Vout)∝光量 (☲ 8)の関係が実験によっ て確かめられている。次に、上述の動作原理に基 づいた固体操像装置の単一出力アレイ(Array)の 動作について、第4図(A)及び同図(B)を用いて 説明する。固体操像装置では固体操像素子をマト リックス状に配列し、これをラスタ走査すること により映像信号を取り出しているがこの走査方法 としては、ドレイン・ゲート選択方式、ソース・ ゲート選択方式、ソース・ドレイン選択方式があ るが、以下ドレイン・ゲート選択方式について説 明する。 第4図(A)は、上記しSITをマトリック ス状に配列した固体操像装置の構成概略図を示し

同図(B)は、該装置の動作を説明するための信号 波形図を示す。第4図(A)に示すようにm×n個 Ø LSIT 250-11, 250-12, ..., 250-21, 250 -22.…, 250-mn をマトリックス状に配列し. XYアドレス方式により順次信号を読み出すよう に構成する。各画素を構成する LSITとしてはゲ ート領域によってソースおよびドレイン領域の少 なくとも一方を囲む構成とした横形の静電誘導ト ランジスタだけでなく、ソース・ドレイン領域間 にゲート領域を設けた構成の横形静電誘導トラン ジスタとすることもできる。該固体操像装置では 各LSITのソース端子は接地し、X方向に配列さ れた各行のLSIT群のゲート増子は行ライン251 -1, 251-2, …, 251-mにそれぞれ接続する。ま たY方向に配列された各列のLSIT群のドレイン 増子は列ライン 252-1, 252-2… 252-n にそ れぞれ接続し、これら列ラインはそれぞれ列選択 用トランジスタ 253-1, 253-2… 253-n およ び 253-1', 253-2'… 253-n'を介してそれぞ れビデオライン 254 およびグラウン ドライン254

に共通に接続する。ビデオライン 254には負荷抵抗 255 を介してビデオ電源 V_{DD} を接続する。 行 ライン 251-1. 251-2 … 251-m は垂直走査回路 256 に接続され、それぞれ信号 ϕ_{G1} . ϕ_{G2} . …, ϕ_{Gm} が順次に印加されるように構成する。また、列選択トランジスタ 253-1. 253-2 … 253-n および 253-1', 253-2' … 253-n' のゲート端子は水平走査回路 257 に接続され、それぞれ信号 ϕ_{D1} . ϕ_{D2} … ϕ_{Dn} およびその反転信号が印加されるように構成する。

ゲート端子に加えられる水平走査信号 ØDi. ØD2 …は列ライン 252-1、252-2 … を選択するため の信号であり、低レベルは列選択用トランジスタ 253-1, 253-2 … をオフ、反選択用トランジス タ 253-11, 253-21 … をオン、高レベルは列選 択川トランジスタをオン、反選択用トランジスタ をオフとする電圧値となるように設定されている。 次に上述したLSITの動作原理に基づいて第4 図(A)に示した固体機像装置の動作を同図(B)に 示す信号波形を参照して説明する。垂直走査回路 256の作動により倡号 ダG1が Vợc となると、行う イン251-1に接続されたLSIT群250-11. 250-12… 250-1n が選択され、水平走査回路 257より出力される信号 ØD1, ØD2… により水平 選択トランジスタ 253-1. 253-2… 253-n が 順次オンすると、LSIT 250-11, 250-12… 250-1nの信号が順次にビデチライン254 より 出力される。続いて、このLSIT群 250-11. 250-12… 250-1nは信号 Øc; が高レベル VøR になったときに一斉にリセットされ、次に光信号 を書積し得る状態となる。次いで個号ダGzがVøG となると行ライン 251-2 に接続された LSIT 群 250-21, 250-22… 250-2n が選択され、 水 平走査信号 Øp1、 Øp2…により LSIT 250-21. 250-22… 250-2n の光信号が順次に読み出さ れ、続いてøg2がVøRとなることにより一斉にり セットされる。以下同様にして順次のLSITの光 信号が読み出され、1フィールドのビデオ信号が 出力される。上記の固体操像装置に於いては、第 3 図に示した出力形式から判明するように、出力 形式として入射光が弱い程大きい出力が出る。即 ち、入力信号に対して出力信号が逆相で出力され、 又、飽和露光出力 Vouriが加わった状態で出力さ れることになる。従って、上記出力信号を固体投 像装置の受光アレイチップ以外の外部で後処理を 行わなければならず。余分な外部回路を必要とす る。更に、斯様な外部回路を用いて外部で出力信 号を後処理を行うために個々の画素或いはチップ 間でのパラツキに対応させるのが困難となり、そ れ故、該関体機像装置の製作に於ける歩留りの低

下の原因となる。更に、上配後処理のための外部 回路を組込むものであるから、製造コストが高く なる。

(発明の目的)

本発明の目的は、上述した周休撥像装置における欠点を除去し、高性能で且つ製作容易な固体機像挺置を提供するものである。更に、本発明の他の目的は、各受光画素内に於いて増幅機能を備えた受光アレイに関して同一チップ内に於ける各画素出力成分から擬信号を差し引き、受光アレイの他に外部処理回路を用いることなく単一の受光装置チップで光景に比例した出力信号を得る固体操像装置を提供するものである。

(発明の概要)

本発明は模型が電誘導トランジスタまたは疑型 静電誘導トランジスタを用いる固体機像装置であって、同一の受光装置チップ内で1個のダミー画 素、又は1列のダミー画素列、又は焼み出し画素 と同行前列の画素等を用いることによりアレイ内 の画素信号との差動回路を構成し受光装置チップ から画素の光量に比例した差動出力を容易に得る ことを特徴とするものである。

(発明の実施例)

以下、本発明による固体操像装置の実施例を添 付図面を参照して説明する。第5図は本発明の一 実施例を示す基本構成図である。第5図に於いて 受光トランジスタ(Q1)40と同様な構造を備えた トランジスタ(Q2)40'は表面に遮光膜或いは該ト ランジスタ(Q1)40Aをリセット時に動作させて 用いる等によって入射光量が零(0)の時、出力を 送出するように構成したトランジスタである。上 記受光トランジスタ(Q1)40及びトランジスタ40' の夫々のソース端子41及び41: 負荷抵抗(RLI)42 と(RL2)42'を介したドレイン端子43, ゲート婦 子44、基板端子48及びソース電圧(グランド電圧) ドレイン電圧 Vp. ゲート電圧 Vg. 基板電圧 VsuB は共通に接続されると共に上記各電圧が印加され ている。上記負荷抵抗 (Rti)42及び出力端子45. 負荷抵抗 (RL2)42' 及び出力端子45'は、上記受光 トランジスタ(Q1)40及びトランジスタ(Q2)40'

の夫々のドレイン電極と共通の上記ドレイン網子43との間に接続されており、上記負荷抵抗の抵抗値はRL1=RL2 なる関係に避定されている。46は上記受光トランジスタ(Q1)40のゲート部に入射する光である。次に、上記基本構成に於ける動作の説明であるが、上述の第1図及び第2図に示した別体操像装置の説明と同等であるので省略する上記出力端子45からは入射光46に応じた出力個号が出力され、出力端子45′からは光量が零(0)の時の出力される。該出力端子45、45′からの夫夫の出力個号 Vout、Vout の差、即ち、△Vout = Vout - Vout をとると、△Vout の入射光量 46に対する出力倡号は第6図に示すような光量 8 (ℓux)と出力電圧△Vout (V)の関係の出力特性を得る。

以下に上記本発明の動作原理に基づいた各実施例について説明する。第7回は本発明による固体操像装置の他の実施例を示す構成機略図であり、本実施例は1個のダミーセルを用いて差動出力を得る受光アレイ回路の構成機略図を示すものであ

る。固体操像装置では固体機像素子をマトリック ス状に配列し、これをラスタ走査することにより 映像信号を取り出しているがこの走査方法として は、ドレイン・ゲート選択方式、ソース・ゲート 選択方式、ソース・ドレイン選択方式があるが、 以下ドレイン・ゲート選択方式について説明する m×n個のLSIT 60-11, 60-12, …, 60-21, 60-22. ···, 60-mnをマトリックス状に配列し. XYアドレス方式により順次信号を読み出すよう に構成する。各画業を構成するLSITとしてはゲ ート領域によってソースおよびドレイン領域の少 なくとも一方を囲む構成とした横形の静電誘導ト ランジスタだけでなく、ソース・ドレイン領域間 にゲート領域を設けた構成の横形静電誘導トラン ジスタとすることもできる。本実施例では各 LSITのソース端子は接地し、X方向に配列され た各行のLSIT群のゲート端子は行ライン61-1. 61-2, …, 61-mにそれぞれ接続する。また Y方 向に配列された各列のLSIT 群のドレイン増子は 列ライン 62-1, 62-2… 62-n にそれぞれ接続

し、これら列ラインはそれぞれ列選択用トランジ スタ 63-1, 63-2··· 63-n および 63-1', 63-2'… 63-n'を介してそれぞれビデオライン64 および64'に共通に接続する。ビデオライン64 には負荷抵抗 65 を介してビデオ電源 VDD を接続 する。同様にビデオライン 64' には負荷抵抗 65' を介してビデオ電源Vppを接続する。行ライン61 -1. 61-2… 61-m は垂直走を回路 66に接続さ れ, それぞれ信号 ØG1, ØG2,…, ØGm が順次に印 加されるように構成する。また、列選択トランジ スタ 63-1, 63-2… 63-n のゲート増子は水平 走査回路 67 に接続され、それぞれ倡号 ØDI、 ØD2 … øng が印加されるように構成する。ダミート ランジスタ 68 は A&等により入射光が入らないよ うに遮光されており、そのソース端子は接地され ている。更に、ダミートランジスタ68のゲート蟾 子には行ライン 61'に接続されると共に、ドレイ ン端子はライン 69 に接続されている。 ビデオラ イン64'には負荷抵抗65'を介してビデオ電圧 Vppが加えられている。ことで負荷抵抗 65 と同

65'の抵抗値は同じ値とする。上記ライン61'は 垂直走査回路 66 に接続され信号 Øg1. Øg2, …. øgmのOR (和)信号が加わるようになっている。 また、選択用トランジスタ 63′のゲート増子には 水平走査回路 67 が接続され信号 ØD1, ØD2, …, øpaのOR(和)信号が加わるようになっている。 次に、第8図に基づいて本実施例の固体機像装置 の動作を説明する。第8図は垂直走査信号 Øc. 水 平走査ダD及びダミートランジスタ用信号ダd. ダd について説明する。行ライン61-1,61-2…に印 加される信号 øg1、 øg2 … は小さい振幅の読み出 しゲート電圧 Vøgと、それより大きい振幅のリセ ットゲート低圧 Verとより成るもので、一つの行 ラインの走査期間 tHの間は Vøg. 次の行ラインの 水平走査に移るまでの水平プランキング期間 LBL にはVarの値になるように設定されている。列遊 択用トランジスタのゲート増子に加えられる水平 走査信号 Øp1. Øp2… は列ライン 62-1. 62-2 … を選択するための信号であり、低レベルは列選択 用トランジスタ 63-1, 63-2…をオフ、高レベル

は列選択用トランジスタをオンする電圧値となる ように設定されている。上述したようにダミート ランジスタ 68 のゲートライン 6 ! にはダミー用信 号 Øc'の信号被形が入力し、選択用トランジスタ 63'のゲート端子にはダミー用信号 øp'の信号波 形が入力される。次に、上述したLSITの動作原 理に基づいて、第7関に示した固体撮像装置の動 作を第8図に示す信号波形を参照して説明する。 垂直走査回路 66 の作動により信号 øc₁が Vøc と なると、行ライン 61-1 に接続された LSIT群60 -11. 60-12… 60-1n及びダミートランジスタ 68 が選択され、水平走夜回路 67より出力される 信号 ØD1. ØD2 … により水平週択トランジスタ63 -1. 63-2… 63-nが順次オンすると、LSIT60 -11, 60-12… 60-1nの信号が順次にピデオラ イン64より出力される。続いて,該LSIT群60 -11,60-12… 60-1 11及びダミートランジスタ 68は信号 ØGI が高レベル V#R になったときに一 斉にリセットされ、次に光信号を蓄積し得る状態 となる。次いで信号 ØG2 が VøG となると行ライン

61-2 に接続されたLSIT群 60-21. 60-22 … 60-2n が選択され、水平走査信号 Øpi, Øp2…に よりLSIT 60-21, 60-22… 60-2n の光信号 が順次に読み出され、これらトランジスタが読み 出されている間、上記ダミートランジスタ68は常 に統み出され続いて信号 ØG2 が VøRとなることに より一斉にりセットされる。以下、同様にして順 次のLSITの光信号及びダミートランジスタ68か らの暗状態の出力信号(以下、Dark: ダーク信号 という) が読み出され、1フィールドのビデオ信 号を得ることができる。従って,本実施例では, ビデオライン 64 からは光出力信号が出力され.該 出力信号と同期してビデオライン 64'からは暗状 態の出力信号が出力される。本実施例に於いては 唯一のダミートランジスタを各画素に増幅機能を 有したLSITから成る受光アレイを同一の受光技 **使チップ内に構成することにより,該受光アレイ** から差動出力を得られるという特徴を有する。

第9図は本発明による固体擬像装置の更に他の 実施例を示す構成概略図であり、本実施例は1列

のダミーセルを用いて差動出力を得るドレイン・ ゲート選択方式の受光アレイ回路の構成概略図を 示すものである。第9図に於いて,m×n個の LSIT 70-11. 70-12. 70-21. 70-22. ... 70-mn をマトリックス状に配列し、XYアドレ ス方式により脳次信号を読み出すように構成する。 また、各画素を構成するLSITは上述の実施例と 同様の構成を適用することができる。本実施例で は、各LSITのソース端子は接地し、X方向に配 列された各行のLSIT群のゲート端子は行ライン 71-1.71-2. ···, 71-mに夫々接続する。またY 方向に配列された各列のLSIT群および破線で取 り聞んだダミー用 LSIT 70-1, 70-2, … 70-m のドレイン端子は列ライン72-1, 72-2, … 72nおよび72に夫々に接続し、これら列ラインは それぞれ列選択用トランジスタ 73-1, 73-2, … 73-n および 73 を介してそれぞれ ビデオライン 74 および 74′ に共通化接続する。 ビデオライン 74には負荷抵抗 75を介してビデオ電源 VDD を 接続する。また,同様にピデオライン 74′には色

何抵抗 75'を介してビデオ電源 VoDを接続する。行ライン 71-1, 71-2, …, 71-m は垂直走査回路 76 に接続され、それぞれ信号 ØG1, ØG2, …, ØGm が順次に印加されるように構成する。また、列退 次トランジスタ 73-1, 73-2, … 73-n および73 のゲート端子は水平走蚕回路 77 に接続され、 それぞれ信号 ØD1, ØD2, … ØDn が印加され、列選択用トランジスタ 73 のゲート端子には信号 ØD1, ØD2, … ØDnの OR (和) 信号が印加されるように構成されている。

次に、第10図に基づいて本実施例の固体操像装置の動作を説明する。第10図は信号液形図を示し垂直走査信号 ϕ_G 、水平走査信号 ϕ_D 及び ϕ' ミートランジスタ用信号 ϕ' G、 ϕ' D について説明する。行ライン 71-1、 71-2 … に印加される信号 ϕ' G1、 ϕ' G2… は小さい振幅の読み出しゲート電圧 $V_{\phi'}$ G とより成るもので、一つの行ラインの走査開間 t_H の間は $V_{\phi'}$ G、次の行ラインの水平走査に移るまでの水平ブランキング期間 t_{BL} には $V_{\phi'}$ R の値になる

特開昭60-220674(ア)

ように設定されている。列遊択用トランジスタのゲート端子に加えられる水平走査信号 ØDI、ØD2 …は列ライン72-1、72-2 …を避択するための信号であり、低レベルは列選択用トランジスタ73-1、73-2 …をオフ・高レベルは列選択用トランジスタをオンする配圧値となるように設定されている。また、上記列選択用トランジスタ 73 のゲート端子に印加されるダミー走充信号 ØDI、ØD2、…ØDnのOR(和)をとるために信号 ØDI、ØD2、…ØDnのOR(和)をとるために信号 W形は第10回のようになる。

次に、上述したLSITの動作原理に基づいて、第9図に示した固体操像装置の動作を第10図に示す信号波形を参照して説明する。 垂直走査回路76の作動により信号 ϕ_{C1} となると、行ライン71-1に接続されたLSIT群70-11、70-12、 \cdots 70-1n及びダミー選択用LSIT 70-1、70-2、 \cdots 73-mが選択され、水平走査回路77より出力される信号 ϕ_{D1} 、 ϕ_{D2} 、 \cdots により水平選択トランジスタ73-1、73-2、73-n が順次オンすると、LSIT 70-11、70-12、70-1n の信号が順次にビデオ

ライン74より出力される。また、該行が統み出 される間、同行のダミー用LSIT 70-1より暗状 憩の信号成分がピデオライン74'より出力される。 続いて、 放しSIT 群 70-11, 70-12, …70-10 は信号 ØG1 が高レベル VøRになった時に一斉にり セットされ、次に光信号を蓄積し得る状態となる。 次いで、信号ダG2が信号 VøGとなると行ライン71 -2 に接続されたLSIT群70-21.70-22,…70 -2n が選択され、水平走査信号 Øpi. Øp2, ··· Øpn およびダミー走査信号 øg によりLSIT 70-21. 70-22,…70-2n の光信号が順次に読み出され、 その間、上記ダミー選択用LSIT 70-2 からの暗 状態の信号成分が同期して読み出され、続いて信 号 ØG2 が VøR となることにより一斉にリセットさ れる。以下、同様にして順次に各画索の光信号お よびダーク信号が読み出され1フィールドのビデ オ信号を得ることができる。なお、上記ダミー用 LSIT 70-1, 70-2…70-m は本実施例では最 右列に配列させたが,該ダミー用LSITはいずれ の行に配列されていてもよい。

本実施例に於いては、光信号の読み出し画素と同一の報分時間を経過した後のダーク信号を読み 出すことができるという特徴を有する。

第11図は本発明による間体操像装置の更に他の 実施例を示す棉成概略図であり、本実施例は1列 のダミーセルを用いて全ての西素について近接の 暗状態と近似できる画素との間での差動出力を得 るものである。第11図に於いて、m×n個のLSIT 80-11, 80-12, … 80-21, 80-22, … 80-mn (確認工政リ団ルだ) および遮光されたダミー画素 80-1, 80-2, …80 -m をマトリックス状に配列し、XYアドレス方 式により順次信号を読み出すように構成する。ま た、各画素を構成するLSITは上述の実施例と同 様の構成を適用することができる。本実施例では Y方向に配列された各LSITのソース増子は行う イン89-11, 89-1, 89-2, … 89-並に接続され X方向に配列された各行のLSIT群のゲート端子 は行ライン81-1, 81-2. ···, 81-mに夫々に接続 する。また、Y方向に配列された各列のLSIT群 のドレイン端子は列ライン82-11, 82-1, 82-2

…82-nに接続され、これらの列ラインはそれぞ れ列選択用トランジスタ 83-1, 83-2, ··· 83-n および 83, 83-1', 83-2', … 83-(n-1)'を介 してピデオライン84 および84′に共通に接続す る。ビデオライン84には負荷抵抗85を介してビ デオ電顔VDDを接続する。また、同様にビデオラ イン84'には負荷抵抗85'を介してビデオ電源 VDDを接続する。ととで、負荷抵抗 85 および 85' は同等の抵抗値を有している。行ライン81-1. 81-2, …, 81-m は垂直走査回路 86 に接続され、 それぞれ信号 øg1. øg2, … øgm が順次に印加され るように構成する。また、列選択トランジスタ83 -1, 83-2, ··· 83-n, 88-1のゲート端子は水平 走査回路 87.に接続され、それぞれ信号 Øs1、Øs2 … Øsn. Øs' が印加されるように構成されている。 次に、第12回に基づいて本実施例の固体操 装 置の動作を説明する。第12図は信号被形図を示し 垂直走査信号 ØG. 水平走査信号 ØD 及び ØSについ て説明する。行ライン81-1,82-2,… に印加さ れる信号 ØGI, ØG2 … は光書積電圧 Vsi と小さい

振幅の読み出しゲート電圧 Vøc とより成るもので、一つの行ラインの走査期間 tHの間は Vøc となるように設定されている。各画業をリセットするために、LSIT群のソース列端子に印加される水平走査倡号 Øsi, Øs2. …Øsn, Øs² は各画素の読み出しドレイン電圧 Øpi が終了した後に信号 Øsi が入力されるようになっている。該信号 Øsi は読み出しがート電圧 Vøc と電位がほぼ等しく、読み出し直後の1画業のみをリセットする効果を有している。

次に、上述したLSITの動作原理に基づいて、第11図に示した固体機像装置の動作を第12図に示す信号被形を参照して説明する。垂直走査回路86の作動により信号 ØGI が信号 VØGI になると、行ライン81-1 に接続されたLSIT群80-11,80-12…80-1n が選択され、水平走査回路87より出力される信号 ØDI、ØD2、… ØDn により水平選択トランジスタ83-1,83-2,83-n および83,83-1/、…83-(n-1)′が順次オンすると、LSIT80-1180-12、80-12、80-1,nの信号が順次にビデオライン84

より、また、順次暗状態とみなせるダミー画楽お よびLSIT群である夫々のトランジスタ 80-1. 80-11, … 80-(1, n-1)の信号がビデオライン 84'より出力される。上紀各画素はそれぞれ読み 出し動作が終了すると、水平走査回路83より出 力される信号 øs1, øs2, …øsn, øs により 1 画素 ずつリセットされる。次いで、信号 ダG2 が 信 号 Vøgとなると、行ライン81-2 に接続された LSIT群が選択され、水平走査信号 ØD1、 ØD2. … ØDnにより、LSIT 80-21、80-22、…80-2n の光信号と暗状態とみなせるLSIT 80-2, 80-21. …80-(2. n-1)の信号が順次に読み出され、 続いてリセットされる。以下、同様にして順次に 各画素の光信号と各画素と同行前列のリセット直 後の近似的な暗状態のダーク信号が読み出される フィールドのビデオ信号を得ることができる。

本実施例に於いては、全ての画素についての暗 状態との差動信号を隣接する画素より得るために 差動出力が正確であるという特徴がある。

第13図は本発明による固体機像装置の更に他の

実施例を示す構成概略図であり、本実施例は画素 列の同列前行のLSITとの差動をとり、これによ って差動出力を得るものである。第13回に於いて m×n個のLSIT 90-11. 90-12. 90-13. … 90-21, 90-22, …, 90-mn をマトリックス状に 配列し、XYアドレス方式により脳次信号を読み 出すように構成する。本実施例では各LSITのソ - ス端子は接地し、X方向に配列された各行 LSIT群のゲート端子には行ライン91-1. 91-2. …91-mにそれぞれ接続する。また、Y方向に配 列された各列のLSIT群のドレイン端子は列ライ ン 92-1, 92-2, … 92-n および列ライン 92-11 92-2'.…92-n'に一行おきに接続され、これら 列ラインは列選択用トランジスタ 93-1, 93-2, …93-n および 93-1', 93-2', …93-n'を介し てそれぞれビデオライン94 および94'に共通に 接続する。ビデオライン94には負荷抵抗95を介 してビデオ電源VDDを接続する。また、同様にビ デオライン 94' には負荷抵抗 95' を介してピデオ 嘔破VoDを接続する。ててで、上記負荷抵抗95

と95'は同等の抵抗値を備えている。更に、行ライン91-1、91-2、…91-m は垂直走査回路96 に接続され、それぞれ信号øc1、øc2、…øcm が順次に印加されるように構成する。また、列選択トランジスタ93-1、93-2、…93-n および93-1、93-2、…93-n′のゲート増子には水平走査回路97に接続され、それぞれ信号øp1、øp2、…øpnが印加されるように構成されている。

次に、第14図に基づいて本実施例の個体操像装置の動作を説明する。第14図は信号波形図を示し、垂直走査信号のGおよび水平走査信号のDについて説明する。行ライン91-1、91-2、・・・に印加される信号のG1、のG2・・・は小さい振幅の読み出しゲート電圧 Vøgとより成るもので、一つの行ラインの走査期間 thの間は Vøg、次の行ラインの水平 走査に移るまでの水平プランキング期間 talにはリセットゲート電圧 Vøgの値になるように設定されている。列型択用トランジスタのゲート端子に加えられる水平走査信号のD1、ØD2、・・・は列ライン

特農昭60-220674(9)

92-1. 92-2. … を選択するための信号であり、低レベルは選択用トランジスタ 93-1, 93-2, …をオフ、高レベルは列選択用トランジスタをオンする電圧低となるように数定されている。

次に、上述したLSITの動作原理に基づいて第 13図に示した固体操像装置の動作を第14図に示す 信号被形図を参照して説明する。垂直走査回路96 の作動により信号ダG」および ダG2 が V#G になると。 (第14図に示すTの領域)、 行ライン91-1 およ び91-2 に接続されたLSIT群 90-11. 90-12. …90-1nが選択され、水平走査回路 97 より出力 される信号 ØDJ, ØD2, …ØDa により水平選択トラ ンジスタ 93-1, 93-2, … 93-n が脳次オンする と、順次LSIT 90-21, 90-22, …90-2n の光 倡号が1フィールド(H)前にリセットゲート電圧 Varによりリセットされる。 放りセットにより 1 フィールドの間のみ受光しておらず近似的にダー ク信号の出力状態になっているLSIT群 90-11. 90-12, …90-1n の信号がビデオライン 94 お よび94′に出力される。続いて1行目および2行

目のしSIT群は信号がG1 およびがG2 が高レベル VがRになった時にリセットされる。次いで、信号がG2 およびがG3 が VがGになると(第14間に示すT'の領域)と、行ライン91-2 および91-3 に接地されたしSIT群が選択され、水平走査信号がD1、がD2、…がDnにより、LSIT 90-31、90-32、…90-3nの光信号と近似的にゲーク状態であるしSIT 90-21、90-22、…90-2n の信号が顧次に読み出され、続いてリセットされる。以下、同様にして顧次に各画業および1行との近似的なゲーク信号が読み出され1フィールドのビデオ信号が得られる。なお、最上番目行の受光アレイの光信号の読み出しを行う場合は、近似的に暗状態とみなせる信号は最後の行の出力を得ることになる。

本実施例では、余分なダミーセルが不要になる という特徴を有するものである。

更に、光出力画素とダーク出力画素が最上行の 場合を除いて互に隣接する位置関係にあるため暗 電流の差し引きが高精度に行われるという特徴も 有するものである。

なお、本発明による固体操像装置は上述の種々の実施例に限定されるものではなく幾多の変更による適用もできる。即ち、上述の実施例では積型砂電誘導トランジスタ(LSIT)を用いたが、ノーマリオン型静電誘導トランジスタ(Normally On Vertical Static Induction Transistor)であってもよい。更に、上述の種々の実施例ではロチャンネル型のSITで説明したが、極性および不純物のタイプを逆にすればロチャンネル型であってよいことは勿論である。

(発明の効果)

本発明による固体操像装置は、受光信号と暗信号の差別をとった出力が得られるため、即ち、受光装置チップ内からの出力が光量に比例した出力として得られる。従って、出力信号が光信号の正相で出力するため、信号の後処理が容易になる。また、差別を同一の受光装置チップ内でとるため、循格も安価に上がり、また、該チップ内で差別をとらない場合に比べて、差別が正確にとれるため、微少光量まで、正確な信号が出ることとなる。こ

4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明者が先に提案した固体操像装置 の基本構成図。

第2図(A)~(D)は該基本構成に於ける倡导液形図 第3図は該装置の出力電圧と入射光量の関係を 示す図。

第4図(A)〜(B)は 該装置の構成機略図とその信号 被形図。

第5図は本発明による固体操像装置の一実施例 を示す基本構成図、

第6 図は該基本構成に於ける出力電圧と入射光 量の関係を示す図。

第7図は本発明装置の他の実施例を示す構成機 略図。

第8図は該装置の動作を説明するための信号波 形図。

第9図は本発明装置の更に他の実施例を示す 成額熱図。

特層昭 60-220074 (10)

第 1 図

第11図は本発明装置の更に他の実施例を示す 成綴略図、

形図,

第10図は舷袋値の動作を説明するための信号波

第12図は敲装置の動作を説明するための信号波 形図。

第13図は本発明装置に更に他の実施例を示す様 成優略図。

第14図は該装型の動作を説明するための信号放 形図をそれぞれに示すものである。

60-11, … 60-mn, 70-11, … 70-mn, 80
-11, … 80-mn, 90-11, … 90-mn……LSIT
64. 64', 74, 74', 84, 84', 94, 94'……ビデオライン

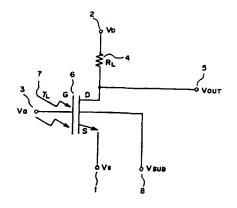
66. 76. 86. 96 ……垂直走査回路

67, 77, 87, 97 ……水平走査回路

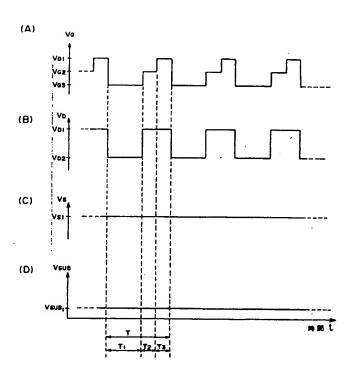
68 ……ダミー用トランジスタ

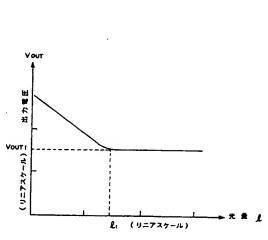
70-1, … 70-m ……ダミー用 LSIT

80-1. …80-m ……ダミー画楽LSIT



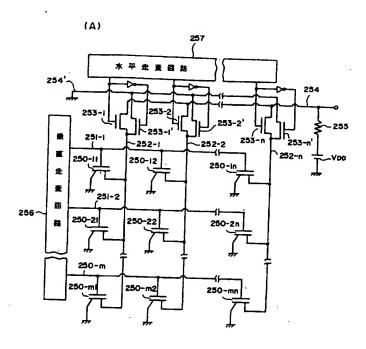
第 2 図



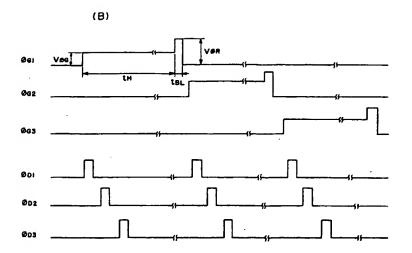


第 3 図

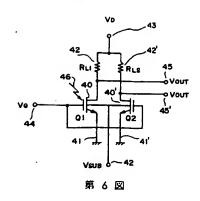
第 4 図

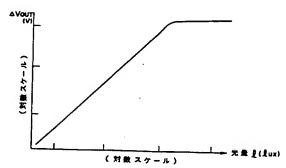


差 A 図

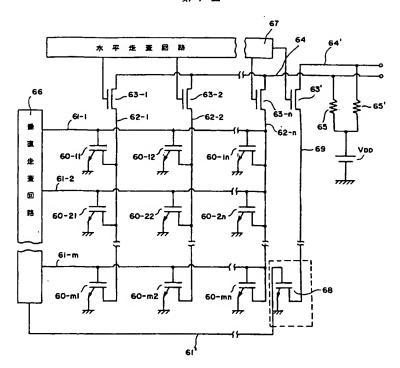


第5図

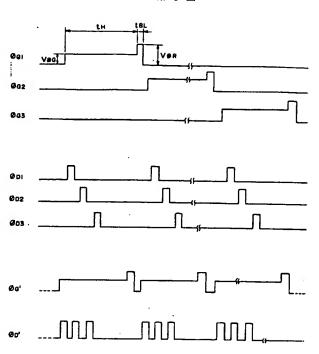




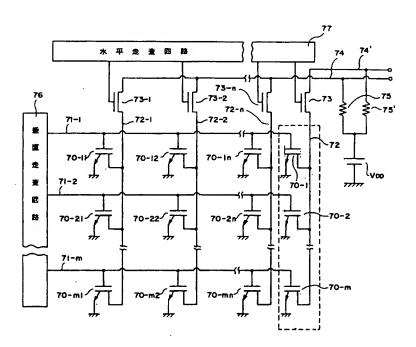
第 7 図



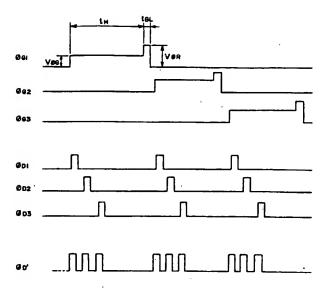
第 8 図



第9図

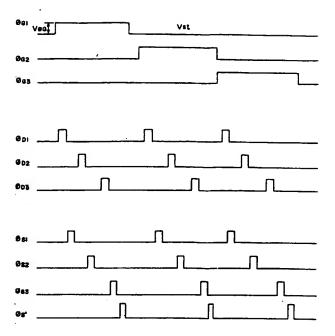


第 10 図



第 11 図 水平走蓋固株 80(n-1') 82-n--82-2 82-(n-1) 80-12 90-(I,n) 81-2 80-22 80(2,n-i) 80-(2,n) 80(m,2) BO-(m,n-1) 80-(m,n) _89-1 _89-2

第 12 図



第 15 図

** 平 全 董 田 版

93-1

93-1

93-2

93-1

93-2

93-1

92-1

92-1

90-12

90-(1,n)

90-(2,n)

91-m

90-(m-1,1)

90-(m-1,2)

90-(m-1,n)

90-(m,n)

手統補正額(自発)

昭和60年4月25日

特許庁長官 志賀 学 殿

1. 事件の表示

昭和59年特許順第77137月

2. 発明の名称

因体與像装置

3、補正をする者

事件との関係 特許出願人 〒151 東京都族谷区幅ケ谷2丁目43番2号 (037) オリンパス光学工衆株式会社 代表者 下山 敏 郎

4. 補正命令の日付

自発補证

5. 補正の対象

明和書の「発明の詳細な説明」の概、「図面の簡単な説明」の概 および派付図面

6. 補正の内容 別紙の通り



(別紙)

- (1)明報書第6頁第19行の「順パイアス」を 「逆パイアス」に訂正する。
- (2) 同第7頁第13行~周頁第14行の「逆パイアス」を「照パイアス」に訂正する。
- (3) 向第8頁第7行の「VOUT」を「VOUT1」に訂正する。
- (4) 同第17頁第2行~同第3行の「63-1。 63-2、…63-n、」を「63、」に 訂正する。
- (5) 同第17頁第7行の『ピデオ電源 V DDを接続する。」の後に、「また、ピデオライン 6 4及び 6 4 ′ はそれぞれ差動 増幅器160の 入力端子に接続されている。」を加入し訂正する。
- (6) 関第20頁第14行の「出力信号が出力される。」の後に、「これ52つの信号は差動 増幅器160に入力され、該増幅器の出力端 子に実効的な光出力信号が出力される。」を 加入し訂正する。

- (7) 同第22頁第1行の「ビデオ電器 V DDを接 株する。」の後に、「また、ビデオライン7 4及び74′はそれぞれ差動増幅器170の 入力増子に接続されている。」を加入し訂正 する。
- (8) 同第23頁第16行~四頁第17行の「ダミー選択用しSIT70-1、70-2、… 70-m」を「ダミー用しSIT70-1」 に訂正する。
- (9) 同第24頁第16行の「ダーク信身が読み出され」の後に「、それぞれの信号は差動増 幅器170に入力され、該増幅器の出力帽子 より」を加入し訂正する。
- (10) 関第24頁第20行の「行」を「列」に 訂正する。
- (11) 関第26頁第7行〜同頁第8行の「VDDを接続する。」の後に、「また、ビデオライン84及び84′はそれぞれ差動増幅器18 Oの入力増子に接続されている。」を加入し 打正する。

持周昭 GO-220674 (17)

- (12) 同第28頁第15行の「ダーク信号が終 み出され」の後に、「、これらの信号は差動 増稿数180に入力され、該増幅器の出力増 子より」を加入し訂正する。
- (13) 同第29頁第20行の「電源VDDを接続する。」の接に、「また、ビデオライン94及び94」はそれぞれ差動増幅器190の入力増子に接続され、更に、該増幅器の出力増子は絶対値回路191の入力増子に接続されている。」を加入し訂正する。
- (14) 同第31頁第11行の「90-1n」を 「90-2n」に訂正する。
- (1 5) 岡第 3 1 頁第 1 4 行〜同頁第 2 0 行の 「光信号が…出力される。」を「光信号がピ デオライン 9 4 に出力される。 1 フィールド (I H) 前にリセットゲート電圧 V P R により リセットされ、該リセットより 1 フィールド の間のみしか 受光しておらず近似的にダーク 信号の出力状態になっている L S I T 群 9 0 - 1 1、9 0 - 1 2 … 9 0 - 1 n の信身がピ

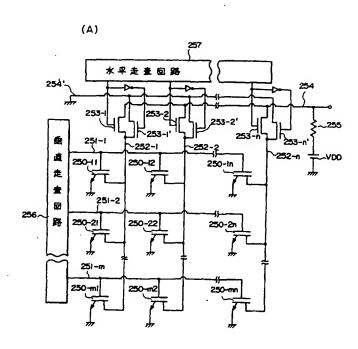
- デオライン94′に出力される。」に訂正する。
- (16) 向第32頁第4行の「接地」を「接続」 に訂正する。
- (17) 周第32頁第10行の「1行との近似的な」を「1行前の周列頭素との近似的な」に 訂正する。
- (18) 周第32頁第11行の「読み出され」の 接に、「。これらの信号が差動増報器190 に入力され、鉄増幅器と絶対値回路を通るこ とにより」を加入し訂正する。
- (19) 蘇付図面のうち、第4図、第7図、第9図、第11図及び第13図を別級訂正図のよ うに補正し代替えをする。

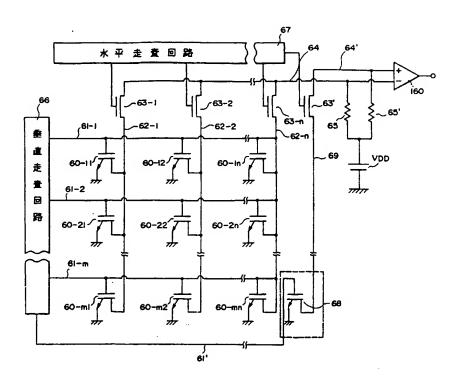
特許出順人

オリンパス光学工業株式会社

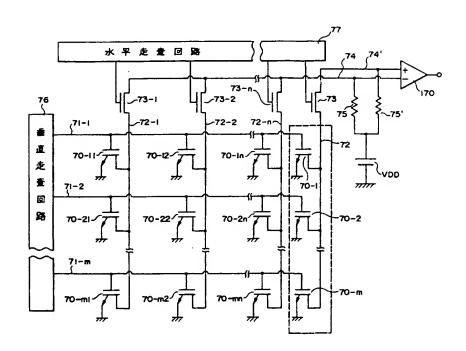


第 4 图 (訂正図)

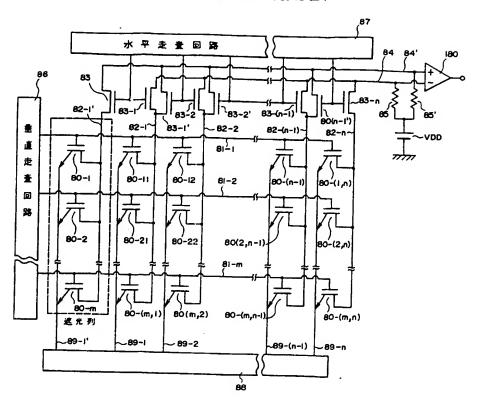




第9図(訂正図)



第 川 図 (訂正図)



第13四 (訂正回)

